



Manuel d'installation et de mise en œuvre du système d'acquisition sismique multi-trace plateau 24 traces @ 1 m + 24 traces @ 2 m de GEO-OCEAN sur le N/O Côtes de la Manche

GEO-OCEAN – ANTIPOD – Avril 2022





Fiche documentaire

Titre du rapport : Manuel d'installation et de mise en œuvre du système d'acquisition sismique multi-trace plateau 24 traces @ 1 m + 24 traces @ 2 m de GEO-OCEAN sur le N/O Côtes de la Manche		
Référence interne : GEO-OCEAN/ANTIPOD-	Date de publication : 2022/04/11	
20220411-01	Version : 1.0.0	
Diffusion : [libre (internet)	Référence de l'illustration de couverture P. Dupont, 04/2015	
restreinte (intranet) – date de levée d'embargo : 2032/01/26	Langue(s) : Francais	
interdite (confidentielle) – date de levée de confidentialité : AAA/MM/JJ		
Résumé/ Abstract : Ce document est un manuel d'installation et de mise en œuvre du système d'acquisition sismique multi-trace plateau 24 traces @ 1 m + 24 traces @ 2 m de GEO-OCEAN		
Mots-clés/ Key words : Flûte sismique multitrace, Sparker, GPS, bouées.		
Comment citer ce document :		
Disponibilité des données de la recherche :		
DOI :		





Commanditaire du rapport :

Nom / référence du contrat :

Rapport intermédiaire (réf. bibliographique : XXX)

Rapport définitif (réf. interne **du rapport intermédiaire** : GEO-OCEAN/ANTIPOD-20220411-01)

Projets dans lesquels ce rapport s'inscrit (programme européen, campagne, etc.) :

Auteur(s) / adresse mail	Affiliation / Direction / Service, laboratoire
Pauline DUPONT / Pauline.dupont@ifremer.fr	GEO-OCEAN/ANTIPOD
Encadrement(s) :	
Destinataires : A. Gaillot, GEO-OCEAN, ANTIPOD E. Thereau, GEO-OCEAN, ANTIPOD Y. Thomas, GEO-OCEAN, ANTIPOD C. Prunier, GEO-OCEAN, ANTIPOD D. Graindorge, GEO-OCEAN, GIPS P. Le Roy, GEO-OCEAN, ASTRE G. Jouet, GEO-OCEAN, ASTRE	
Validé par :	





Sommaire

1	Insta	allation du matériel6		
	1.1	Flûte sismique8		
	1.2 Sparker			
	1.3	3 Bouées de queue et tête11		
	1.3.2	1 Montage des bouées11		
	1.3.2	2 Emplacement sur le navire en transit11		
	1.4	GPS12		
	1.5	Laboratoire		
2	Câbl	lage du matériel14		
	2.1	Flûte sismique14		
	2.2	Sparker17		
	2.3	GPS		
	2.4	Laboratoire		
3	Proc	cédure de mise à l'eau de la flûte22		
4	Proc	cédure d'acquisition des données23		
	4.1	Procédure pour le PC d'acquisition23		
	4.2	Procédures pour le Sparker		
	4.2.2	1 Procédure de mise en route31		
	4.2.2	2 Procédures d'arrêt32		
5	Сорі	ie des données et génération des SEG-Y33		
	5.1	Génération des SEG-Y33		
	5.2	Copie des données35		



1 Installation du matériel



Figure 1 : Photographie du N/O Le Côtes de la Manche.

- BIEN OBSERVER COMMENT SONT PLACES LES DIFFERENTS EQUIPEMENTS DANS LES CAISSES EN VUE DU RANGEMENT DU MATERIEL A LA FIN DE LA MISSION.
- PENSER A RINCER LA FLUTE ET SON TOURET, LES BOUEES, LES MASSES ET CABLES DE MASSE LORS DE LA MISE A BORD A LA FIN DE LA MISSION.





Figure 2 : Plan d'installation du matériel sur le navire.



1.1 Flûte sismique

La flûte sismique est fixée sur le navire par quatre ridoirs et/ou sangles du côté bâbord du navire.



Figure 3 : Emplacement de la flûte sismique.

Le rouleau de protection de mise à l'eau est dans l'axe de la flûte. On pensera, une fois la flûte mise à l'eau à amarrer le rouleau par un bout au taquet ou au portail arrière du bateau.



Figure 4 : Emplacement du rouleau de protection.





Figure 5 : Positions de la flûte sismique et du rouleau de protection sur le navire à la mise à l'eau et la récupération.



Distance premier hyro (i.e. centre trace 1) bouée de tête = 17 m Distance premier hyro (i.e. centre trace 1) point de traction = 50 m

Figure 6 : Détails de la flûte.



1.2 Sparker

La caisse contenant le câble d'électrode Sparker est sanglée sur le navire du côté tribord du navire.



Figure 7 : Câble et Electrode Sparker.



Figure 8 : Position de la caisse Sparker.



1.3 Bouées de queue et tête

1.3.1 Montage des bouées

Suivre la procédure suivante pour le montage des bouées (montage détaillé en Annexe 1) :

- Fixer les ailes sur les structures des bouées en veillant à ce qu'elles soient orientées dans le bon sens ;
- Fixer les lests sur les structures si ce n'est pas déjà fait ;
- Gonfler les pare-battages avec le compresseur du bord ou la pompe manuelle ;
- Insérer les pare-battages dans la structure ;
- Fixer les barres supérieures sur les structures ;
- Fixer les mâts sur les structures ;
- Insérer la pile dans le flash de la bouée de queue juste avant la mise à l'eau.



Figure 9 : Bouées de queue et tête montées.

1.3.2 Emplacement sur le navire en transit



Figure 10 : Position des bouées sur le navire en transit.



1.4 GPS

Le GPS se met sur la passerelle supérieure. Il se fixe sur le manche à balai (colsons et scotch gris), lui-même accroché à la barrière de sécurité autour de l'échelle par des colsons. **Penser à prendre les mesures entre le GPS et le point de référence du navire.**



Figure 11 : Position du GPS sur la passerelle supérieure.



GPS sur manche à balai



Figure 12 : Emplacement du GPS.



1.5 Laboratoire

L'unité de puissance est placée dans le laboratoire humide alors que toute la partie réception (PC portable, NAS, switch, PoE, Adaptateur USB/RS232) est installée dans le laboratoire sec. L'unité de puissance et le NAS sont sanglés, les autres équipements sont fixés avec du ruban autoagrippant 3M.



Figure 13 : Matériel à installer dans les laboratoires.



Figure 14 : Positions des équipements dans les laboratoires.



2 Câblage du matériel

2.1 Flûte sismique

Câblage de la flûte :

• Touret BNC vert : Le brancher sur le port OUT du boitier de jonction de la flûte (cf figure 19). L'autre extrémité sera branchée sur le port « Trigger » de l'unité de puissance (cf figure 20).



Figure 15 : Touret BNC.

 Touret Ethernet violet : Le raccorder à un câble Ethernet orange puis le brancher sur le port LAN du boitier de jonction de la flûte. L'autre extrémité sera également raccordée à un câble Ethernet orange et branchée sur le PoE sur le port P+D/OUT (étiquette MULTITRACE sur le PoE).



Figure 16 : Touret LAN.



- Câble de masse jaune et vert :
 - Brancher la fiche banane du petit câble de masse sur le boitier de jonction (cf figure 19). L'autre extrémité (cosse ronde) sera fixée au châssis du touret par un système vis/écrou. CÂBLE DÉJÀ BRANCHÉ.



Figure 17 : Petit câble de masse.

 Fixer la cosse ronde du grand câble de masse au châssis du touret par le système vis/écrou. L'autre extrémité est la masse qui sera dans l'eau du côté bâbord du navire.



Figure 18 : Grand câble de masse.



Figure 19 : Système de fixation vis/écrou.









2.2 Sparker

Câblage de l'unité de puissance :

- Touret BNC vert : Le brancher sur le port « Trigger » de l'unité de puissance. L'autre extrémité sera branchée sur le port OUT du boitier de jonction de la flûte.
- Câble de masse rouge : Fixer la cosse du câble de masse à l'unité de puissance. L'autre extrémité est la masse qui sera dans l'eau du côté tribord du navire.
- Câble d'électrode Sparker : Brancher les câbles dans leur port respectif.

Se référer à la documentation de mise en œuvre SIG de la source Haute Tension Sparker.



Figure 21 : Schéma de câblage de la source Sparker.



2.3 GPS

Câblage du GPS :

• Le GPS est branché au PC d'acquisition via l'adaptateur USB/RS232 et la rallonge RS232. Il est alimenté par l'alimentation 12-24V via une rallonge banane.



Figure 22 : Rallonge RS232 et rallonge banane.



Figure 23 : Schéma de câblage du GPS.



2.4 Laboratoire



Figure 24 : Schéma de câblage du laboratoire.





Figure 25 : Photo de câblage de la partie réception.





Figure 26 : Plan de câblage de la partie réception.



3 Procédure de mise à l'eau de la flûte

- Réduire la vitesse à max 2 nds ;
- Vérifier la présence du fanion et que le flash s'allume sur la bouée de queue ;
- Fixer à la bouée de queue l'ancre flottante et la flûte sismique (vérifier que point d'attache sur bouée de queue à même hauteur que tous les autres points d'attache bouée-flûte); assurer les manilles avec des colsons;
 Profils Sparker : immersion flûte à 0.35 m (2^{eme} point d'accroche en partant du haut)
- Mettre à l'eau l'ancre flottante et la bouée de queue;
- Mettre en place rouleau de protection sur l'arrière ;
- Filer la flûte (2 nœuds), ajuster équilibrage si nécessaire à l'aide de feuilles de plomb fixées sur la flûte par des scotchs jaunes ;
- Vérifier la hauteur de fixation des mousquetons de reprise d'effort sur bouée de tête (profondeur cohérente avec celle de la queue) et assurer les manilles avec des colsons; fixer la bouée de tête (2 anneaux déjà en places sur le câble lead-in) : amarrer mousqueton arrière; reprendre à la main la traction sur la flûte pour amarrer la bouée sur l'anneau prévu sur le lead-in;
 - ➡ Eventuellement: "Attach also a 10 m grabbing rope to the lead-in buoy frame and use this rope to lower the lead-in buoy in the water, then tape the grabbing rope to the tow leader for future service during recovery";
- Ajuster la position de la chaussette de reprise d'effort sur le lead-in en fonction de la longueur de câble source filée pour limiter les offsets ; passer un bout sur un taquet du plat bord passant par l'anneau de reprise d'effort ;



Figure 27 : Amarrage de la flûte au plat bord.

- Déporter la flûte à l'aide d'un bout pris sur la chaussette qui est sur le lead-in.
- Vérifier de visu la profondeur de la flûte ; si flûte trop proche surface, notamment en queue, ajuster l'équilibrage ;
- Ne pas oublier les masses électriques : treuil et Sparker ;



4 Procédure d'acquisition des données

4.1 Procédure pour le PC d'acquisition

- Démarrer le PC d'acquisition sous Lubuntu
- Contrôler que l'heure du PC est bien en UTC. Si ce n'est pas le cas modifier l'heure en allant sur System Tools\Time & Date. Cliquer sur Unlock (Login : geo ; MdP : geo) et modifier l'heure.



• Lancement du logiciel d'acquisition : double-cliquer sur Multi-Trace server gui





• Menu Project settings / Navigation I/O :



- Cliquer sur Setup
 - Sélectionner le type de driver ainsi que ces paramètres (Driver settings) :
 - Driver type : Serial port RS-232
 - Serial port : usb-B_B_Electronics
 - Baudrate : 4800
 - Data bits : 8
 - Stop bits : 1
 - Parity : None
 - Flow control : None



- Vérifier la bonne réception des données dans la fenêtre **Preview**
- Valider en cliquant sur Apply et Close

er type:	NMEA 0183 (GPS,A	IS) 🌲	
rial port: //dev/serial/by-id/usb-1 ‡ udrate: 4800 ‡ ta bits: 8 ‡ op bits: 1 ‡	Start: SCUSTOM	Se Index 1 2	Preview
rity: None 🛟 W ntrol: None 🛟	Heading Speed Date Time	-1 -1 -1 -1	
view GGA,132003.00,,0,00,99.99,,*65 GSA,A,1,,99.99,99.99.99.99*30 GSV,1,1,01,04,,22*7C RMC,132004.00,V,,220322,.,N*7A VTG,,N*30			

- Menu Project settings / Multi-Trace settings :
 - Choisir la fréquence d'échantillonnage Sampling frequency (5000, 8000 ou 10000 Hz) : 10000 Hz pour le sparker.
 - Choisir le format de sortie des données **Preferred output format** (None, SEG-Y ou SEG-D) : Choisir None pour PC temps réel
 - Choisir les options du trigger **Trigger options**
 - Mode de trigger **Trigger mode** (Internal, External ou LAN) : Internal
 - Si « Trigger Internal » : Indiquer la récurrence du trigger Trigger interval
 - Valider en cliquant sur Apply

	GeoRecorder - Setting:	s - Mozilla Firefox	- + ×
J 🔤 GeoRecorder - Setti	× (+		1
O http://localhost:8000	J/settings.html	Sampling frequency	
Mein menu		Sampling requency	gs
Geometry	Multi-Trace settings	Sampling frequency (Hz): 10000 ‡	
Coordinate Reference System	Channels mapping		
Navigation I/O	Multi-Trace Unit Start Ch. End Ch. Aux Ch. Connected to Triggers Up Down	Preferred output format	
Geometry position buoys	19602144 Setup 1 24 0		
Nulli Tesra sattinos	19662016 Setup 25 48 0	After acquisition, convert line to:	
india finite serings	Sampling frequency		
	Sampling frequency (Hz): 10000	None SEG-Y SEG-D	
	Preferred output format	Note: SEC D format is only symilable when compling at 0 kUs	
	After acquisition, convert line to:	Note: SEG-D format is only available when sampling at 8 kHz	
	None O SEG-Y SEG-D		-
	Note: SEG-D format is only available when sampling at 8 kHz	Trigger options	_
	Trigger options	mgger options	
	Trigger mode:	Trigger mode	
	Trigger interval (ms):	Internal a	
	1000 🗘	Internal	
	Multiple sources triggering: Simultaneous 💠		
		Ingger interval (ms):	
		1000	
		Multiple sources triggering:	
		Simultaneous 🗧	
	e Apply		
GeoRecorder Web interface - vers	ion: 1.4.771	Geo Marine Surve	ey Systems

Mander un Stanation et de finse en œuvre du systeme d'acquisition sistingue muiti-tracé plateau 24 traces @ 1 m + 24 traces @ 2 m de GEO-OCEAN sur le N/O Côtes de la Manche



• Menu Survey grid and Navigation :



- Cliquer sur Display Settings : Cocher « Keep map centered on vessel »



- Vérifier que la navigation est bien rafraîchie

• Vérifier que la source sismique est prête à fonctionner (Pour le sparker, vérifier que la récurrence est cohérente avec l'énergie). Se référer au mode de mise en œuvre Sparker SIG.



• Menu Seismic data acquisition :



 Attendre que les Mini-Packs soient bien reconnus (Master + Slave) et contrôler que l'enregistrement des données se fera sur le NAS et qu'il reste de la place (7,21 TB)



- Cliquer sur Start Acquisition :
 - Indiquer le nom du profil Line name
 - Indiquer la longueur de la fenêtre d'enregistrement Record length
 - Indiquer le numéro du premier tir Start FFID

Manuel d'installation et de mise en œuvre du système d'acquisition sismique multi-trace plateau 24 traces @ 1 m + 24 traces @ 2 m de GEO-OCEAN sur le N/O Côtes de la Manche

_



• Valider en cliquant sur **OK**

GeoRecorder - Setti x GeoRecorder - Seismic x	GeoRecorder - Seismic - Mozilla Firefox +	- + x
O http://localhost:8000/seismic.html#		• C Q Search ☆ 白 ♣ ♠ =
Main Bacord Blare menu O Rocord O Stare Acquisitor	2144-19-169-254.18-278-CH-1 U-24-AUX-0-STRUUS-RAAV-SYNC-IMATER 2016-19-169-254.77.40-CH-2510-48-AUX-0-STRUUS-RAAV-SYNC-SUNC	7.16 TB of 7.23 TBink 63 days 7 hours 33 min 16 s left.
Start Accuis	tion	
Trigger montor sevecader Web Interface - vector: 14.771	Address A	Spectrum Benedit Kitmed Gestande Soney System
GeoRecorder - Sei [POPO]	a presi	un 🕷 🕷 📶 15:10 O 🛀
	Start new line	×
	Line name:	
	Record length (ms): 250	•
	Start FFID: 1	
	To change sampling frequency, use Proje settings page	ct
	Ok Can	cel

- Cliquer sur Online processing pour améliorer la visualisation temps réel :
 - Cocher Debias
 - Appliquer un filtre passe-bande si nécessairre Bandpass filter
 - Appliquer un gain automatique Auto gain si nécessaire ou un gain manuel Display gain (60-70 dB en général)
 - Cocher Clipping



GeoRecorder - Seismic - Mozilla Firefox		- +
BeoRecorder-Setti *) GeoRecorder-Sessmic * (+) (http://localhost:8000/seismic.html	▼ C Q Search	☆ 自 手 合 目
		REA 7.16 TB of 7.21 TB H 63 days 7 hours 33 min 16 s H
hot gather DSPLAYSETING2 Trace gather		DIPPLAT DETIN
	~	Online processing
rigger monitor Distance Molece monitor	DISPLAY SETTINGS Spectrum	DISPLAY SETTA
extecoder Web interface - version: 1.4.771		Geo Marine Survey Syst

Debias: 🛛	
Bandpass filter: 📝	
Low cut (Hz): 210	\$
High cut (Hz): 3010	\$
Auto gain: 🗆	
Display gain (dB): 0	:
Clipping: 🗹	

• Prévenir « Equipe Source » que le Sparker peut être démarré en branchant le câble trigger sur l'unité de puissance ;



Architecture des données acquises :

Pour un profil avec un nom date-profil001 les données suivantes sont créées :

- Répertoire date-profil001 créé sur mnt/nas/data si NAS ou mnt/data ;
- Si plantage logiciel ou de non modification du nom au changement de profil, un nouveau répertoire est créé (exemple : *date-profil001-01*) ; les données précédentes ne sont pas écrasées ;
- Date-profil001/18662144 et date-profil001/18662016 : répertoires des données brutes pour les deux mini-Packs 24 ; sauvegarde d'un fichier par point de tir dans des sous-répertoires (exemple date-profil001/18662144/00001 contient tous les tirs de shotID 1000 à 1999 des 24 premières traces) ;
- Fichiers ascii date-profil001/18662144.log et 18662016.log identiques : log des données de nav avec la référence FFID et ShotID ;

Attention : ces fichiers ont toujours le même nom pour tous les profils et ne contiennent pas le nom du profil ; seul moyen de contrôle en cas de doute : heure des tirs ;

 Fichiers raw log (ex. : date-profil001/RAW-LOG-Input0.log) : dump données capteur de nav, sans référence de tir ;

	emechat2022	- + ×
File Edit View Bookmarks Go	Tools Help nas data emechat2022	
+ <t< th=""><th>nas data emechat2022</th><th></th></t<>	nas data emechat2022	
 GeoGroix-09 13 items 	Fraesnare: 7.2 TiR /Tr	IN TOTION



4.2 Procédures pour le Sparker

4.2.1 Procédure de mise en route

NE PAS BRANCHER LE SPARKER SUR UNE MULTIPRISE

Avant chaque mise à l'eau

- Prévenir l'équipage ;
- Vérifier l'état des brins de l'électrode et araser les brins si nécessaire ;
- Une distance doit être laissée entre le câble d'électrode et celui du streamer pour éviter induction et interférence : au moins UN METRE ;
- Vérifier connexions à la terre et masses à l'eau ;
- Vérifier que le câble trigger arrivant sur l'unité de puissance est débranché.

PROCEDURE DE MISE EN ROUTE (ENERGOS 160)

- Vérifier électrode immergée et câble Sparker / Streamer non croisés ;
- Vérifier sur le pont que tout est clair (personne dans la zone balisée) ;
- Vérifier la masse à l'eau et connexion boîtier de puissance à la terre ;
- Vérifier le branchement du câble électrode (prises bleu et rouge) sur le boîtier de puissance ;
- Vérifier vitesse du navire à 4.5 nds max ;
- Avertir passerelle et pont : « Sparker va être mis sous tension » ;
- Mettre gyrophare sur ON
- Brancher alimentation 220 V de la source. La diode 220/230 VAC s'allume ;
- Débloquer l'arrêt d'urgence et mettre en route avec le bouton ON/OFF ; le bouton HV
 OFF s'allume ;
- Vérifier avec la personne du PC acquisition la cadence de tir et l'énergie ; vérifier adéquation énergie/cadence : 130-160 J cadence mini 0.33 s, 50 J cadence mini 0.25 s ; 25 J cadence mini 0.20 s ;
- Faire le choix d'énergie ; ne pas changer le commutateur avec la haute tension HV ON, couper toujours (HV OFF) avant de changer l'énergie ;
- Attendre quelques secondes que le voyant HV ON s'allume et clignote ;
- Appuyer sur **HV ON** pour envoyer la haute tension (on entend un « clac »), et le voyant HV OFF s'éteint (HV ON devient fixe) ;
- Faire 2 ou 3 tirs en manuel ;
- Démarrer l'acquisition sur le PC ;
- Connecter le signal trigger du système d'acquisition.



4.2.2 Procédures d'arrêt

VERIFIER QUE LA SOURCE D'ENERGIE EST STOPPEE ET DEBRANCHEE AVANT DE REMONTER L'ELECTRODE

PROCEDURE ARRET NORMAL (ENERGOS 160) changement électrode, taille électrode, fin de journée

- Stopper acquisition sur le PC ;
- Débrancher le câble trigger ;
- Appuyer sur HV OFF ; attendre quelques secondes que les capas se déchargent dans l'électrode ;
- Bloquer l'arrêt d'urgence ; stopper alimentation avec bouton ON/OFF ;
- Débrancher le câble d'alimentation 220 V ;
- Débrancher les câbles d'électrodes (prises bleue et rouge) ;
- Stopper le gyrophare ;
- Avertir passerelle et pont : « Sparker hors tension ».

PROCEDURE ARRET D'URGENCE (ENERGOS 160) homme à la mer, défaut électrique, ...

- Appuyer sur le bouton arrêt d'urgence ; prévenir passerelle et pont ;
- Stopper alimentation avec bouton ON/OFF ;
- Suivre procédure arrêt normal en débranchant tous les câbles.

Note : le bouton d'arrêt d'urgence ne doit pas être utilisé en opération normale. Il coupe instantanément la haute tension, mais la décharge se fait dans les résistances de décharge prévues à cet effet, et non pas par une décharge dans l'eau par le câble haute tension, comme avec l'arrêt par le HV OFF

PROCEDURE « Pause » GIRATION (ENERGOS 160)

(sans changement d'énergie, sinon repasser sur HV OFF avant de changer l'énergie et reprendre procédure de démarrage normal)

- Stopper acquisition sur le PC ;
- Débrancher le câble trigger ;
- Laisser gyrophare en fonction (Sparker toujours sous tension) ;
- En fin de giration :
 - o Vérifier électrode immergée et câble Sparker / Streamer non croisée ;
 - Vérifier sur le pont que tout est clair (personne dans la zone balisée) ;
 - Vérifier les masses à l'eau ;
- Démarrer acquisition sur le PC ;
- Brancher le câble trigger.



5 Copie des données et génération des SEG-Y

5.1 Génération des SEG-Y

- Démarrer le PC sous Lubuntu ;
- Sous l'architecture mnt/nas/data/nom_du_profil créer un répertoire SEGY ;
- Lancer le logiciel de conversion en double-cliquant sur **Multi-Trace data** converter ;



• Sous l'onglet Data Input, cliquer sur Open data folder :

GeoRecorder dal	ta format converter - + ×
rite ?	
Data Input	Options
😂 Open data folder	Output format:
	SEG-Y
	SEG-D
	Multipinging options
	Delay (ms): 0,0 🗘
	Record length: (ms): 250,0
	Channel Mapping
	Convert



- Sélectionner le répertoire (ex : SYP_THR_001)
- Valider en cliquant sur **Open**

	Open Direc	tory	- + ×
	ita		Create Folder
Places	Name	~	Size Modified
Q , Search	MAIN_LOG.log		5,2 kB 23-05-18
Recently Used			
🔂 geo			
🛄 Desktop			
🖸 File System			
🗷 РОРО			
Documents			
Music			
Pictures			
Videos			
Downloads			
+			
		X Ca	ncel 🖻 Open

• Sous l'onglet **Options**, sélectionner le format de sortie (SEG-Y ou SEG-D) : SEGY

erter – + ×
htput format: SEG-Y SEG-D Multipinging options lay (ms): 0,0 2 cord length: (ms): 250,0 2 hannel Mapping
Convert



- Cliquer sur **Convert**
 - Sélectionner le répertoire où seront générés les SEGY « mnt/nas/data/nom_du_profil/SEGY»
 - Valider en cliquant sur **Open**

GeoRecorder data format converter - + ×	
<u>F</u> ile ?	
Data Input	Options
🚰 Open data folder	Output format:
✓ /mnt/nas/data/GeoGroix-09	SEG-D
	Multipinging options
	Delay (ms): 0,0
	Record length: (ms): 250,0
	Channel Mapping
	Convert

• Les SEGY se créent automatiquement

5.2 Copie des données

- Démarrer un PC sous Windows 7
- Brancher un disque dur externe au PC ainsi que le NAS (port 3 du NAS)
- Ouvrir une fenêtre « explorateur » de fichier et taper l'adresse suivante : \\FlutePlateau
- Aller dans le répertoire « Data » et copier les profils acquis (ex : SYP_THR_001)